

# H501A X4 AIR PRO

《 Manuel de démarrage rapide 》

V 2.3

## Disclaimer et Avertissement

Tous les utilisateurs doivent lire les instructions d'utilisation du produit ainsi que ce disclaimer avant d'utiliser tout produit Hubsan. En utilisant un (des) produit (s) Hubsan, les utilisateurs acceptent les termes et conditions de la responsabilité et des directives opérationnelles de Hubsan. Ce produit ne convient pas aux mineurs de moins de 14 ans. Lors de l'utilisation d'un (des) produit (s) Hubsan, les utilisateurs acceptent également toute responsabilité et la responsabilité de leur propre comportement, de leurs actions ainsi que des conséquences qui en découlent lors de l'utilisation d'un (des) produit (s) Hubsan. Ces produits peuvent uniquement être utilisés à des fins appropriées et conformément aux réglementations locales, aux conditions et aux politiques / directives applicables que Hubsan peut mettre à disposition. Les utilisateurs acceptent de se conformer à ces termes et conditions ainsi qu'à toutes les politiques / directives pertinentes définies par Hubsan.

## Instructions

Certaines fonctions de vol de produits sont limitées dans certaines zones. Une fois que vous utilisez ce produit, vous êtes censé avoir lu attentivement les règlements pertinents de l'ICAO, les dispositions de contrôle de l'espace aérien local et les règlements régissant les UAVs. Vous assumez toute responsabilité pour toute non-conformité avec ces règlements, responsables des conséquences de vos actions ainsi que de toute responsabilité indirecte et / ou directe qui résulterait de ces limitations.

## Conditions d'environnement de vol

- (1) Sélectionnez un environnement ouvert dépourvu de bâtiments et d'obstacles (tels que des arbres et pôles). Près des bâtiments et des obstacles, les signaux de contrôle de vol et les signaux GPS peuvent être sévèrement affaiblis; Les fonctions GPS telles que le mode GPS et Retour automatique peuvent ne fonctionner pas correctement.
- (2) Ne pas voler dans de mauvaises conditions météorologiques (par vent, pluie ou brouillard).
- (3) Voler le drone à des températures ambiantes de 0-40 °C.
- (4) Veuillez vous tenir à l'écart des obstructions, des foules, des lignes à haute tension, des arbres, de l'eau, etc.
- (5) Pour éviter l'interférence de signal de la télécommande, ne pas voler dans des environnements électromagnétiques complexes (tels que des lieux avec des stations de radio, des centrales électriques et des tours).
- (6) Le drone ne peut pas être utilisé dans ou à proximité du cercle polaire ou de l'Antarctique.
- (7) Ne volez pas dans des zones d'exclusion aérienne.
- (8) N'utilisez pas l'aéronef à proximité de lignes à haute pression, d'aéroports ou de zones à ingérence.

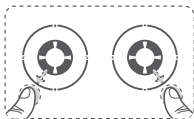
## Télécharger l'application

Vous avez besoin de l'application pour utiliser ce drone. Veuillez télécharger l'application X-Hubsan depuis l'App Store (iOS) ou Google Play (Android).

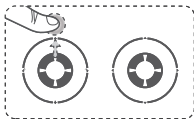


Numériser et télécharger

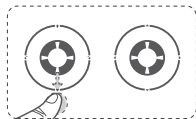
**Il existe deux modes de joystick: mode 1 (main japonaise) et mode 2 (main américaine). Ce manuel présentera les opérations de vol en mode 2.**



Armer / désarmer les moteurs



Décollage  
(Mode 2, main américaine)



Atterrissage  
(Mode 2, main américaine)

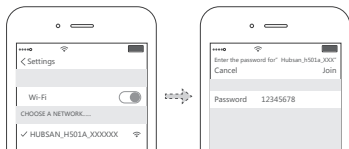
## La première configuration de vol: Drone + appareil mobile

### Étape 1

Connecter la batterie au drone. Allez dans les paramètres WIFI de votre appareil mobile et sélectionner le réseau WIFI .

(HUBSAN\_H501A\_XXXXXX)

Mot de passe: 12345678



## Étape 2

Calibration de la boussole: Merci de suivre les instructions de l'application pour la calibration.

## Étape 3

### Décollage: (Deux options)

- 1) Décollage manuel (avec les joysticks virtuels): Pour démarrer / armer les moteurs, assurez-vous que le réglage du joystick est activé. Tirez simultanément les deux manettes en diagonale vers le bas comme indiqué sur les figures ci-dessous. Poussez lentement le manche des gaz vers le haut; le drone va monter et décoller.
- 2) Décollage automatique : appuyez sur la touche Décollage Automatique et le drone décollera et stationnera à une hauteur d'environ 2 mètres .

Notez que la touche de décollage automatique se transforme en une touche atterrissage automatique a près que le drone décolle.



## Étape 4

### Atterrissage: (quatre options)

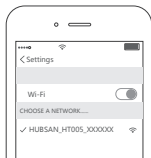
- 1) Tirez lentement la manette des gaz jusqu'à ce que le drone ait terminé sa descente vers le sol. Maintenez la manette des gaz vers le bas pendant 5 secondes pour désarmer complètement les moteurs.
- 2) Tirez lentement la manette des gaz jusqu'à ce que le drone ait terminé sa descente vers le sol. Désarmer les moteurs en tirant simultanément les deux stick en diagonale vers le bas extérieur (ci-dessous). Lorsque les moteurs sont complètement arrêtés, relâchez les joysticks.
- 3) Appuyez sur l'icône "Auto Land" et le drone descendra lentement vers le sol.
- 4) Appuyez sur l'icône "Auto Land" et le drone reviendra soit à son point de décollage, soit à l'appareil mobile.





# La deuxième configuration de vol: Drone + appareil mobile + relais HT005

## Étape 1



Mettez le HT005 sous tension. Entrez les paramètres WIFI de votre appareil mobile et connectez-vous au signal WIFI du HT005 .

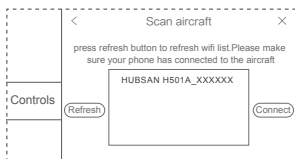
(Hubsan\_HT005\_XXXXXX).

## Étape 2



Après avoir correctement couplé le HT005, lancez l'application X-Hubsan. Entrez dans l'interface "Setting" et appuyez sur "Relay". Sélectionnez "WIFI" sur "Transmitter connection".

## Étape 3



Actualisez la liste WIFI et sélectionnez le signal WIFI de drone que vous utilisez (i.e. HUBSAN-H501A-XXXX). Appuyez sur le signal WIFI et laissez le relais et le drone se connecter.

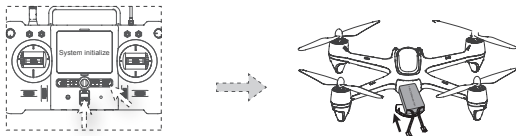
Pour minimiser les risques de perte de contrôle, accédez au menu Paramètres (sélectionnez l'icône en forme de dent dans le coin supérieur droit). Ensuite, sélectionnez " Other" et " Bind aircraft to current device" pour vous assurer que tous les appareils sont correctement reliés / jumelés.

# La troisième configuration de vol: Drone + Télécommande H906A

## Étape 1

### Appairage entre le drone et l'émetteur

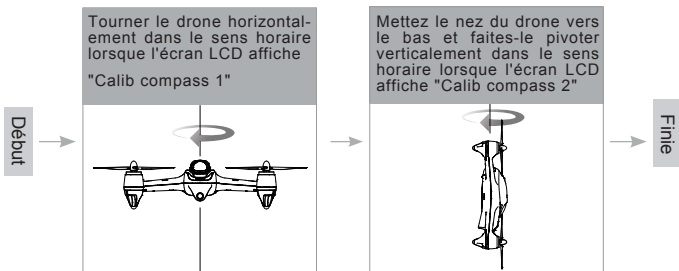
- 1) Appuyez sur le "Enter" et mettez l'émetteur en marche simultanément jusqu'à ce que "System Initialize" apparaisse sur l'écran LCD.
- 2) Relâchez la touche "Enter" lorsque l'écran change pour afficher "Bind to Plane". Allumez le drone et placez-le très près de l'émetteur. Après quelques secondes, l'émetteur devrait alors émettre un bip, indiquant que la liaison a réussi.
- 3) Si cela ne se produit pas et les LED de drone commencent à tourner dans le sens des aiguilles d'une montre, la liaison échoue. Veuillez éteindre le drone et .



Une fois le drone et l'émetteur reliés, il ne sera plus nécessaire de le faire pour les vols subséquents. Une autre liaison est nécessaire si vous décidez de coupler le drone avec d'autres appareils.

## Étape 2

### Calibration du compas



## Étape 3

### Décollage

Tirez simultanément les deux manettes vers le bas (le stick gauche en bas à gauche et le stick droit en bas à droite) pour armer les moteurs. Poussez doucement et lentement le joystick gauche (accélérateur) vers le haut pour décoller.

### Atterrissage

Lentement et doucement tirer la manette des gaz vers le bas jusqu'à ce que le drone a terminé sa descente sur le sol. Tirez simultanément les manettes de l'émetteur vers le bas (le stick gauche en bas à gauche et le stick droit en bas à droite) pour désarmer les moteurs. Une fois que tous les moteurs sont complètement arrêtés, relâchez les joysticks.



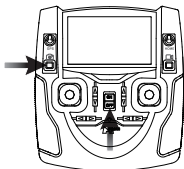
- Les hélices à grande vitesse sont très dangereuses. Veuillez garder le drone à l'écart des personnes, des objets animés et inanimés.
- Gardez le drone sous contrôle en tout temps pendant que les moteurs tournent encore.
- Ne pas désarmer pendant le vol. Les moteurs s'arrêteront dans les airs, provoquant la chute de drone et d'autres dangers similaires. Ne désarmer que pendant le vol en cas d'urgence.

## La quatrième configuration de vol: Drone + H901A Télécommande

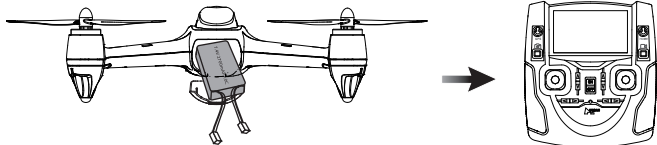
### Étape 1

#### Procédure de liaison:

1) Appuyez sur le "Enter" et mettez l'émetteur en marche simultanément jusqu'à ce que "System Initialize" apparaisse sur l'écran LCD.



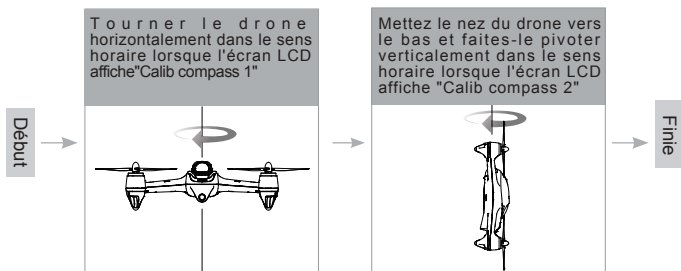
2) Relâchez la touche "Enter" lorsque l'écran change pour afficher "Bind to Plane". Allumez le drone et placez-le très près de l'émetteur. Après quelques secondes, l'émetteur devrait alors émettre un bip, indiquant que la liaison a réussi.



3) Si cela ne se produit pas et les LED de drone commencent à tourner dans le sens des aiguilles d'une montre, la liaison échoue. Veuillez éteindre le drone et répétez les étapes ci-dessus.

## Étape 2

### Compass Calibration



- Ne pas calibrer la boussole dans les zones présentant de fortes interférences magnétiques.

## Étape 3

### Décollage

Tirez simultanément les deux manettes vers le bas extérieur pour armer les moteurs. Poussez doucement et lentement le joystick gauche (accélérateur) vers le haut pour décoller.

### Atterrissage

Lentement et doucement tirer la manette des gaz vers le bas jusqu'à ce que le drone a terminé sa descente sur le sol. Tirez simultanément les manettes de l'émetteur vers le bas extérieur pour désarmer les moteurs. Une fois que tous les moteurs sont complètement arrêtés, relâchez les joysticks.

## La cinquième configuration de vol: Drone + HT011A Télécommande + appareil mobile

### Étape 1

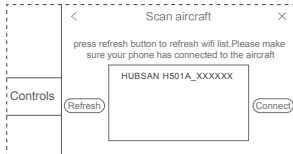


Mettez le HT011A sous tension. Accédez aux paramètres WIFI de votre appareil mobile et sélectionnez le signal WIFI du HT011A

(Hubsan\_HT011A\_XXXXXX).

### Étape 2

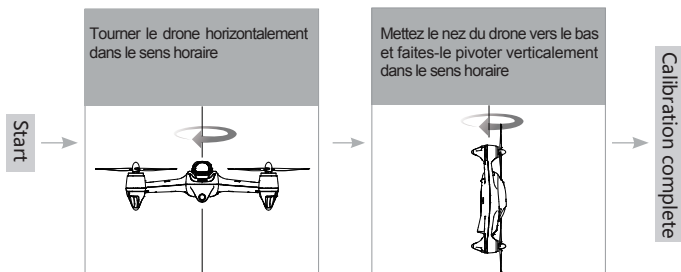
Lancez l'application X-Hubsan. Entrez dans l'interface "Setting" et appuyez sur "Relay". Sélectionnez "Setup the relay connection to aircraft" pour accéder à la page de paramétrage de la connexion.



## Étape 3

### Calibration du compas

Veuillez suivre les instructions de l'application pour calibrer.



## Étape 4

### Décollage

Tirez simultanément les deux manettes vers le bas (le stick gauche en bas à gauche et le stick droit en bas à droite) pour armer les moteurs. Poussez doucement et lentement le joystick gauche (accélérateur) vers le haut pour décoller.

### Atterrissage

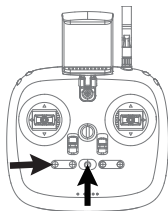
- 1) Tirez lentement la manette des gaz vers le bas jusqu'à ce que le drone ait terminé sa descente vers le sol. Désarmer les moteurs en tirant simultanément les deux sticks en diagonale vers le bas extérieur (ci-dessous). Lorsque les moteurs sont complètement arrêtés, relâchez les joysticks.
- 2) Tirez lentement la manette des gaz jusqu'à ce que le drone ait terminé sa descente vers le sol. Maintenez la manette des gaz vers le bas pendant 5 secondes pour désarmer complètement les moteurs.
- 3) Appuyez sur l'icône "Auto Land" et le drone reviendra soit à son point de décollage, soit à l'appareil mobile.

## On peut directement utiliser le HT011A pour piloter le drone:

### Étape 1

(1) Maintenez le bouton de liaison de l'émetteur et allumez simultanément l'émetteur. Le voyant LED 2.4G du HT011A clignote.

(2) Mise sous tension de drone. Mettez l'émetteur et le drone très près. L'émetteur devrait émettre un bip pour indiquer une liaison réussie. Le voyant LED 2.4G restera allumé.



### Étape 2

Après une liaison réussie, le drone entrera la calibration de compas:

(1) Lorsque les LED clignotent dans le sens horaire, tournez lentement le drone horizontalement.

(2) Lorsque les LED clignotent en paires verticales, Mettez le nez du drone vers le bas et faites-le pivoter verticalement dans le sens horaire jusqu'à ce que les LED restent allumés.

(3) La calibration est terminée lorsque les LED restent allumés.

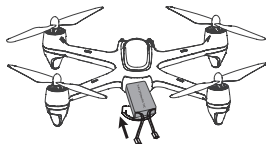
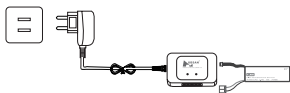
### Étape 3

**Voir les instructions pour le décollage et l'atterrissage, la cinquième configuration de vol.**

## Charge

Pour charger la batterie, connectez la batterie au chargeur d'équilibrage et connectez le chargeur à l'adaptateur AC (si nécessaire, utilisez un adaptateur de conversion d'alimentation). Le voyant du chargeur d'équilibre est rouge pendant la charge et devient vert fixe lorsque la batterie est complètement chargée. Veuillez déconnecter immédiatement la batterie du chargeur. Le temps de charge complet est d'environ 180 minutes.

Installation de la batterie: Poussez la batterie dans son compartiment avec ses lignes. Connectez les adaptateurs bleus, en notant les polarités positives et négatives. Enroulez la ligne d'alimentation dans le compartiment, puis fermez la trappe de la batterie.

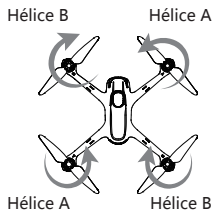


- Assurez-vous que la batterie est complètement chargée avant chaque vol.
- Ne pas laisser sans surveillance pendant la charge.

## Installation et retrait des hélices

Le drone utilise des hélices en 7,3 pouces. Chacun est marqué avec A ou B. Veuillez remplacer les hélices endommagées.

Avant d'installer les hélices pour la première fois, vérifiez si vous attachez les hélices aux moteurs correspondants marqués A et B.



- Les hélices sont des unités auto-serrantes. S'il vous plaît ne pas utiliser d'autres vis ou de la colle à vis pour les attacher aux arbres du moteur.

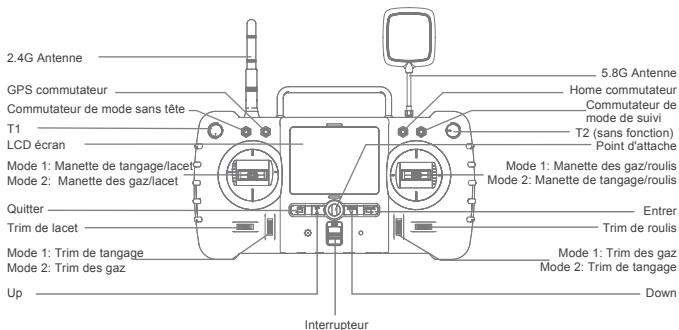
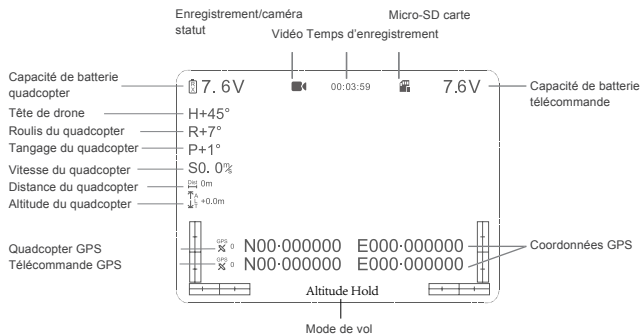
- Assurez-vous que les hélices A et B sont correctement installées. Le drone ne volera pas si hélices sont mal installées.

- Étant donné que les hélices sont fines et tranchantes, il est recommandé aux utilisateurs de porter des gants lors de l'installation pour éviter les rayures accidentelles.





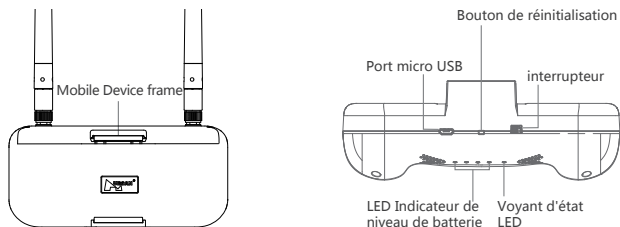
# Apprendre à connaître votre H906A



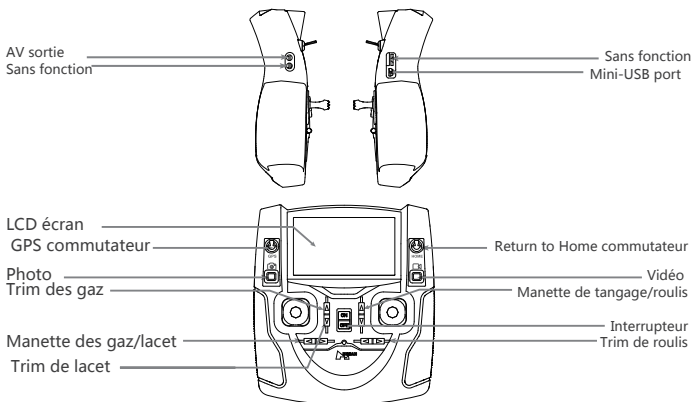
## Apprendre à connaître votre HT005

### Product Description

Le relais HUBSAN HT005 est un amplificateur de signal sans fil. Lorsqu'ils sont utilisés pour amplifier la connexion Wi-Fi et X-Hubsan de drone, les utilisateurs peuvent bénéficier d'une autonomie accrue. Cet appareil est compatible avec tous les appareils compatibles HUBSAN WiFi.

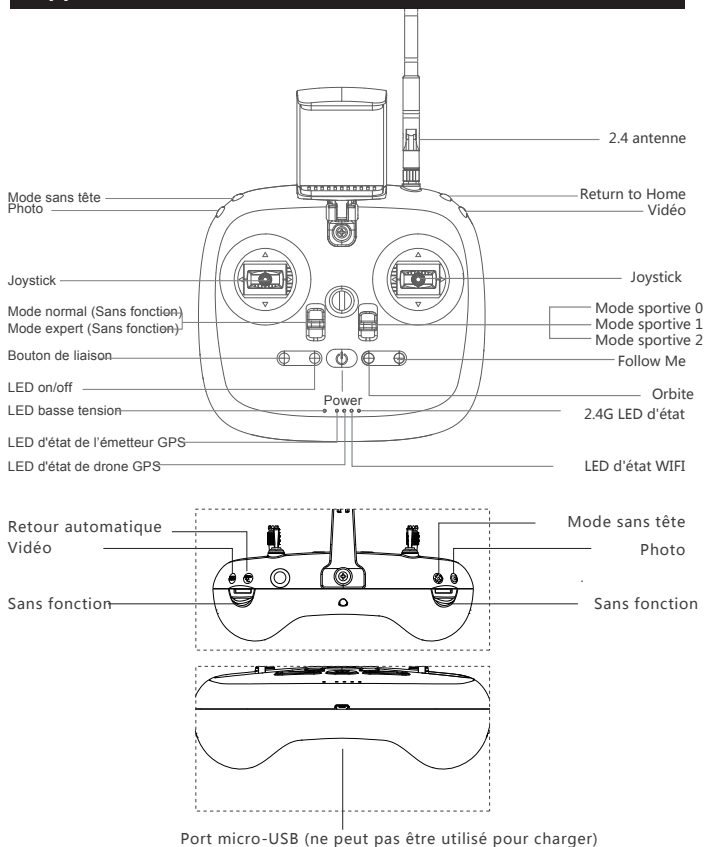


## Apprendre à connaître votre H901A



Mode 2 (Main Américaine)

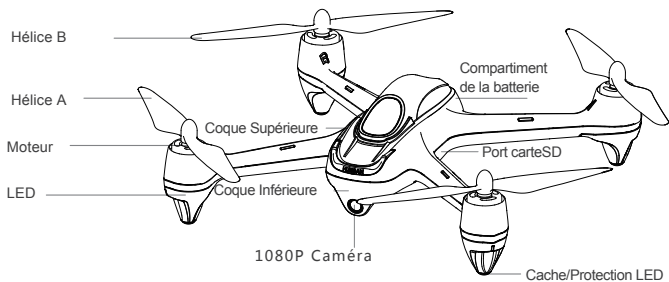
## Apprendre à connaître votre HT011A



Remarque: Lorsque la télécommande HT011A est jumelée à H501A, les roues de réglage du cardan et le commutateur de mode de vol n'ont aucune fonction ou utilisation.

## Apprendre à connaître votre H501A

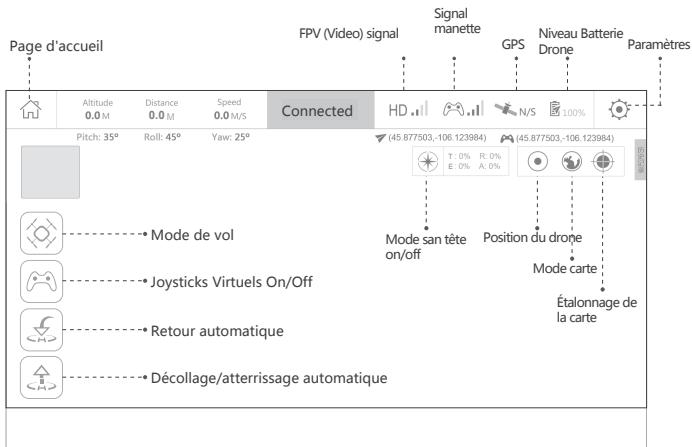
Merci d'avoir acheté un produit HUBSAN. Le H501A peut effectuer une variété de GPS fonctions, filmer des vidéos HD 1080p et prendre des photos 2MP.



## Apprendre à connaître l'application X- Hubsan

X-Hubsan est une application de contrôle de vol conçue pour les drones HUBSAN WIFI. Les utilisateurs peuvent contrôler les paramètres de vol, de caméra, de vidéo et de vol avec l'application. Il est recommandé d'utiliser un grand écran de smartphones ou de tablettes pour une expérience visuelle optimale.

Téléchargez l'application X-Hubsan gratuitement via l'App Store ou Google Play.



## Annexe

H501A a 4 LED; les LED avant / frontales sont bleues et les LED arrière sont rouges. Les indications d'état des voyants sont définies comme suit:

| Function  | Indication d'état des LEDs  |
|---|---|
| Allumer et démarrer                                 | Les 4 LED clignotent simultanément  |
| Calibration de la boussole                          | Calib. Compass 1: les 4 LED clignotent dans le sens horaire<br>Calib. Compass 2: les 4 LED clignotent par paires, alternativement |
| Calibrage horizontal                                | Les 4 LED clignotent simultanément  |
| Calibrage rotationnel                               | Les 4 LED clignotent dans le sens horaire.  |
| Mode vol  | Les 4 LED sont allumées   |
| Batterie faible                                     | Les LED bleues(avant)sont fixes; les LED rouges(arrière) clignotent rapidement  |
| Comment éteindre les LEDs                           | Lors de l'enregistrement et / ou de prise de photo, le bouton (appuie) du manche des gaz sert de marche / arrêt pour les LED      |
| Avertissement de perte de signal de contrôle de vol | Lorsque le signal de commande de vol est perdu, les LED arrière restent fixes tandis que les LED avant clignotent lentement       |
| Mode sans tête                                      | Les LED avant clignotent lentement en bleu et les LED arrière restent en rouge fixe.  |



- Avant de voler, lisez attentivement les "Consignes de non-responsabilité et de sécurité". Regardez également la vidéo opérationnelle sur le site officiel Hubsan ([www.hubsan.com](http://www.hubsan.com)).
- Pour en savoir plus et pour obtenir des instructions plus détaillées, téléchargez et lisez le "Manuel de l'utilisateur H501A" sur le site officiel de Hubsan.

WWW.HUBSAN.COM

Le contenu est sujet à changement sans préavis.

## Questions fréquentes

### 1. L'appairage entre l'émetteur et le drone n'est pas réussi.

- ① Vérifiez si l'émetteur et le drone sont tous sous tension ou non.
- ② Re-appairer le drone et l'appareil choisi.

### 2. Impossible de déverrouiller les moteurs.

- ① Assurez-vous que la calibration du drone a terminé.
- ② Assurez-vous que le commutateur Home est en bas/déactivé.
- ③ Vérifiez que les canaux du joystick sur l'écran LCD sont correctement centrés (si non, utilisez les boutons de réglage de l'émetteur pour régler)
- ④ Si vous volez à l'intérieur, veuillez régler l'option "Fly With No GPS" du menu principal par défaut "No" à "Yes".

### 3. Impossible de rechercher les signaux GPS.

Assurez-vous que le drone n'est pas à l'intérieur ou entre les bâtiments. Veuillez prendre le drone à l'extérieur pour recevoir les signaux / satellites GPS.

### 4. Aucune vidéo sur l'écran ou l'utilisateur rencontre une forte interférence de flux vidéo

- ① Vérifiez s'il y a de fortes sources d'interférences sans fil (par exemple WIFI, électricité, fréquences radio, etc.). S'il y en a, veuillez changer votre position de vol.
- ② Reliez le drone à l'émetteur, car les fréquences 5.8Ghz et 2.4Ghz peuvent interférer les unes avec les autres.

### 5. Le drone vole de manière erratique en mode Hold Altitude

- ① Vérifiez si la lecture du capteur de pression d'air (valeur de télémétrie Altitude) est anormale lorsque le drone est immobile sur un terrain plat. Il devrait lire 0 et fluctuer très peu.
- ② Vérifiez si le canal de la manette des gaz se déplace correctement en centre. Si non, calibrez les sticks de l'émetteur et ajustez le canal avec le bouton trim correspondant (situé sur l'émetteur).

## **6. Le mode Waypoint ne fonctionne pas**

- ① Vérifier que les GPS satellites sont 6 ou plus
- ② Vérifiez que le commutateur GPS est vers le haut (activé) et que le commutateur Return to Home est vers le bas (désactivé).
- ③ Vérifiez que tous les canaux de la manette sur l'écran sont correctement centrés.

## **7. La fonction de suivi ne fonctionne pas.**

Vérifiez que le drone est en mode GPS (Mode de suivi ne fonctionnera pas sans elle)

Vérifiez que les GPS satellites sont 6 ou plus(Sinon mode de suivi ne fonctionnera pas )

Assurez-vous que les canaux de tous les joysticks sont correctement centrés et que les joysticks ne sont pas déplacés lorsque le mode Follow Me est engagé ou en cours d'engagement. (le drone quittera automatiquement le mode Follow Me si une manette,excepté la manette des gaz,est déplacée ou non centrée)

## **8. Le drone ne retourne pas au point de départ**

Lorsque le drone décolle, assurez-vous que le drone a reçu 6 satellites ou plus.

## **9. Le drone continue de perdre des satellites GPS ou les satellites GPS tombent à 0 erratiquement**

Vérifiez s'il y a des sources d'interférence de signal à haute fréquence autour de drone (telles que des lignes à haute tension, des tours de transmission de signaux, etc.).

## **10. Le drone ou la vidéo vibrent au cours du vol.**

- ① Vérifier si les hélices sont endommagées ou non. Les hélices endommagées doivent être remplacées à temps..
- ② Vérifiez que toutes les vis du corps de drone sont bien en place.
- ③ Vérifiez si les arbres du moteur sont cassés. Les moteurs doivent être remplacés si les arbres sont cassés.



## Limitation de responsabilité

Hubsan décline toute responsabilité en cas de dommages, de blessures ou de toute responsabilité légale découlant directement ou indirectement de l'utilisation des produits Hubsan dans les conditions suivantes:

1. Dommages, blessures ou responsabilités légales encourues lorsque les utilisateurs sont ivres, sous l'influence de drogues ou d'anesthésie, étourdis, fatigués, nauséeux et / ou affectés par d'autres conditions physiques et mentales qui pourraient altérer leur jugement et / ou leurs capacités personnelles.
2. Jugement subjectif et / ou mauvaise utilisation intentionnelle des produits.
3. Tous les dommages mentaux, traumatismes, déficiences, maladies, compensations causées / sollicitées par des accidents impliquant des produits Hubsan.
4. Fonctionnement du produit dans les zones d'exclusion aérienne (c'est-à-dire les réserves naturelles).
5. Dysfonctionnements ou problèmes causés par une modification, un remplacement ou une utilisation avec des accessoires / pièces non-Hubsan, le non-respect des instructions du manuel lors du montage ou de l'utilisation.
6. Dommages, blessures ou responsabilités légales causées par des défaillances mécaniques dues à l'usure naturelle (temps de vol de l'avion de 100 heures ou plus), corrosion, matériel de vieillissement, etc.
7. Le vol continu après que les alarmes de protection à basse tension sont déclenchées.
8. Piloter sciemment des aéronefs dans des conditions anormales (comme de l'eau, de l'huile, du sol, du sable ou d'autres matériaux inconnus), l'avion et / ou l'émetteur sont incomplètement assemblés, les composants principaux présentent des défauts évidents, des défauts évidents ou des accessoires manquants ,etc).
9. Vol dans les situations et / ou environnements suivants: zones avec des interférences magnétiques (lignes à haute tension, centrales électriques, tours de radiodiffusion et stations de base mobiles), interférences radio, zones d'interdiction de vol réglementées par le gouvernement, si le pilote si le pilote perd la vue du X4, souffre d'une mauvaise vue ou est autrement inadapté à l'utilisation des produits Hubsan.
10. Drone utilisés ou exposés aux intempéries, comme la pluie, le vent, la neige, la grêle, l'éclairage, les tornades et les ouragans.
11. Les produits sont impliqués / exposés à des collisions, incendies, explosions, inondations, tsunamis, effondrements d'origine humaine et / ou naturelle, glace, avalanches, débris, glissements de terrain, tremblements de terre, etc.
12. L'acquisition, à travers l'utilisation des produits Hubsan (spécifiquement mais non exclusivement drone), de toute donnée, audio, vidéo qui entraîne une violation de la loi et / ou des droits.

13. Mauvais usage et / ou altération des batteries, circuits de produits / aéronefs, protections matérielles (y compris les circuits de protection), modèle RC et chargeurs de batterie.

14. Tout dysfonctionnement de l'équipement ou de l'accessoire, y compris les cartes mémoire, entraîne l'échec de l'enregistrement ou de l'enregistrement d'une image ou d'une vidéo d'une manière lisible par machine.

15. Les utilisateurs qui se livrent à des vols imprudents et dangereux (avec ou sans entraînement suffisant).

16. Non-respect des précautions, instructions, informations et directives / méthodes d'exploitation données par les annonces officielles du site Hubsan, les guides de démarrage rapide du produit, les manuels d'utilisation, etc.

17. Autres pertes, dommages ou blessures qui ne sont pas dans les limites de la responsabilité de Hubsan.

RISQUE D'EXPLOSION SI LA BATTERIE EST REMPLACÉE PAR UN TYPE INCORRECT.

JETER LES BATTERIES USAGÉES SELON LES RÈGLEMENTS LOCAUX.

LES PIÈCES MOBILES DANGEREUSES GARDER LES DOIGTS ET LE CORPS À L'ÉCART.

### **Déclaration de conformité**

Par la présente, SHENZHEN HUBSAN TECHNOLOGY CO., LTD.,

déclare que ce produit est conforme aux exigences essentielles et autres dispositions pertinentes de la directive 2014/53/EU. Une copie de la déclaration de conformité originale peut être obtenue à l'adresse suivante: 13th Floor, Bldg 1C, SHENZHEN NANSHAN SOFTWARE INDUSTRY BASE, Xuefu Road, Nanshan District, Shenzhen, China

Ce produit porte le symbole du tri sélectif des déchets d'équipements électriques et électroniques (WEEE). Cela signifie que ce produit doit être manipulé conformément à la directive européenne 2012/19/EU pour recycler ou démonter afin de minimiser son impact sur l'environnement.

Pour plus d'informations, veuillez contacter vos autorités locales ou régionales. Les produits électroniques non inclus dans le processus de tri sélectif sont potentiellement dangereux pour l'environnement et la santé humaine en raison de la présence de substances dangereuses.

## FCC INFORMATION

Cet équipement a été testé et jugé conforme aux limites de classe B pour un appareil numérique, conformément aux règles de la partie 15 de la FCC. Ces limites visent à fournir une protection raisonnable contre les interférences nuisibles dans une installation résidentielle. Cet équipement génère, utilise et émet des énergies de radiofréquence, si non installé ou utilisé conformément aux instructions, il peut causer des interférences nuisibles aux communications de radio. Cependant, il n'y a aucune garantie que l'interférence ne se produira pas dans une condition d'installation particulière.

L'utilisateur peut examiner si cet appareil provoque des interférences nuisibles à la réception de radio ou de télévision en allumant et fermant cet appareil. Veuillez prendre une ou des mesures suivantes afin d'éliminer les interférences:

- Réorienter ou remonter l'antenne de réception.
- Augmenter la distance entre l'équipement et le récepteur.
- Branchez l'appareil dans une prise de courant sur un circuit différent avec le récepteur
- Consulter le revendeur local ou un technicien expérimenté sur radio / TV.

Si l'utilisateur effectue des changements ou des modifications non approuvés par la partie responsable, l'autorisation de l'utilisateur à utiliser l'équipement pourrait être annulée.

Cet appareil est conforme aux règles de la partie 15 de la FCC. L'opération doit conformer aux deux conditions suivantes:

- (1) ce dispositif ne cause pas des interférences nuisibles et.
- (2) cet appareil doit accepter toute interférence, y compris les interférences qui cause peut-être une opération accidentelle.

### **Les équipements électriques et électroniques sont équipés des batteries (y compris la batterie interne)**

#### **WEEE Directive & Traitement du produit**

A la fin de sa durée de service, ce produit ne doit pas être traité comme des déchets ménagers ou généraux. Il devrait être remis au point de collecte pour le recyclage des équipements électriques, ou retourner au fournisseur pour l'élimination.

Batterie interne / fournie

Ce symbole sur la batterie indique que la batterie doit être collectée séparément.

La batterie est conçue pour la collecte séparée dans un point de collecte approprié.





**Note:** Lisez attentivement le manuel d'instructions avant utilisation. Les hélices peuvent causer des blessures.  
Mise en garde!

Ne laissez pas le drone en charge sans surveillance.

**Attention:** Débranchez toujours le drone du chargeur immédiatement après la fin de la charge.

Ce n'est pas un jouet, ne convient pas aux enfants de moins de 14 ans.

[www.HUBSAN.com](http://www.HUBSAN.com)

Nom du produit: X4 Air Pro

Product Standard Number: Q/HBS 001-2017

Vendeur: Shenzhen Hubsan Technology Co., Ltd

Address: 13th Floor, Block C, Shenzhen Software Industrial Base, Xuefu Road, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong Province, China

Email: [service@hubsan.com](mailto:service@hubsan.com)



Télécharger le manuel  
d'utilisation